

Sputnik² 無線智能機器人開發平台

[型號: Sputnik²]

專為研究人員開發先進的機器人應用而設計，例如遠端監控(Remote Monitoring)，遠距臨場(Telepresence)，及自動導航/巡視(Navigation/Patrol)。

可利用 Microsoft Robotics Studio 或是 Visual Studio 2008 C# 或是 Visual Studio 6.0 VB及VC++進行應用開發，同時提供低階通訊協定(Protocol)來達到讓其他編程語言或其他操作系統控制之用。

廣泛應用於教學、大學實驗室、科研機構。

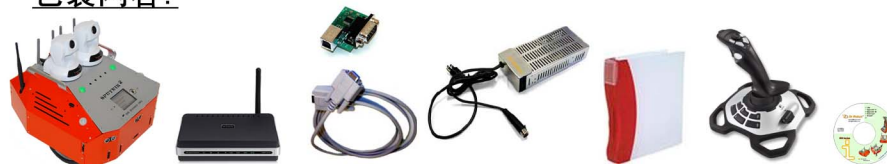
硬體特性:

- 配備兩個迴轉式高解析光學變焦網路攝影鏡頭(最大 704x480 畫素，最快 30fps，10x 光學變焦，10x 數位變焦 具雙向聲音功能)
- 兩個 12V DC馬達，整合了每轉800格的光學編碼器(Optical Encoder)，每個馬達可提供 550 oz.-inch(40kg.cm) 扭力
- 18 cm直徑車輪，可達到每秒 0.75 m/s 的速度
- Sputnik² 重量僅 6 kg，額外負載為15 kg (尋求有更大負載能力的機器人開發平台，可聯絡 sales@drrobot.com)
- 配備802.11g 無線通訊模組
- 配置多種感測模組
 - 7個紅外線距離感測器
 - 3個超音波距離感測模組
 - 2個人體移動感測模組
- 配備兩組12V3800mAh電池組
- 配備智能充電電路及全球適用充電器
- 配備 320x240 彩色可編程LCD觸摸屏
- 配備操縱桿(Joystick)進行機器人操控
- 尺寸: 43cm x 38cm x 38cm
- 金屬表面採用粉末塗料塗裝工藝，堅固耐用

軟體特性:

使用 Sputnik² 無線智能機器人開發平台的控制板及控制系統，利用 Microsoft Robotics Studio 或是 Visual Studio 2008 C# 或是 Visual Studio 6.0 VB 及VC++，可以完成低階的機器人控制，包含位置、速度、加速度控制、感測器資訊讀取、機器人狀態偵測、電壓偵測等。透過和控制板相連的筆記型電腦或工業用電腦，可以編寫機器人軟體控制系統，以完成高階智慧型的機器人控制與任務編程。

包裝內容:



- * 內附電源會因應不同地區電壓要求而配置
- * 所附配件可能與圖片有差異

加拿大製造
MADE IN 

© 2001 ~ 2008 Dr. Robot Inc. 版權所有

