

## Scout<sup>2</sup> 無線偵查機器人

[型號: Scout<sup>2</sup>]

配備有兩個可握的爪手, 可提供機器人一或兩個腕帶式(Wrist-Mounted) CCD 攝影鏡頭, 結合了移動性和抓取及操控的新功能, Scout<sup>2</sup>偵查機器人提供使用者廣泛的應用彈性。

具有遠端監控(Remote Monitoring), 遠距臨場(Telepresence), 路徑規畫(Path Planning), 障礙物避開(Collision Avoidance)及自動充電(Autocharge)等功能。

可利用 Microsoft Robotics Studio 或是 Visual Studio 2008 C# 或是 Visual Studio 6.0 VB及VC++進行應用開發, 同時提供低階通訊協定(Protocol) 來達到讓其他編程語言或其他操作系統控制之用。

廣泛應用於教學、大學實驗室、科研機構。



### 硬體特性:

- 每個爪手有6個自由度, 其舉重能力是 300 g
- 配備迴轉式高解析光學變焦網路攝影鏡頭(最大 704x480 畫素, 最快 30fps, 10x 光學變焦, 10x 數位變焦 具雙向聲音功能)
- 兩個 12V DC馬達, 整合了每轉800格的光學編碼器(Optical Encoder), 每個馬達可提供 550 oz.-inch(40kg.cm) 扭力
- 18 cm直徑車輪, 可達到每秒 0.75 m/s 的速度
- Scout<sup>2</sup> 重量僅 7 kg, 額外負載為15 kg (尋求有更大負載能力的機器人開發平台, 可聯絡 sales@drrobot.com)
- 配備802.11g 無線通訊模組
- 配置多種感測模組
  - 7個紅外線距離感測器
  - 3個超音波距離感測模組
  - 2個人體移動感測模組
- 配備兩組12V3800mAh電池組
- 配備 320x240 彩色可編程LCD觸摸屏
- 配備操縱桿(Joystick)進行機器人操控
- 尺寸: 43cm x 38cm x 54cm
- 金屬表面採用粉末塗料塗裝工藝, 堅固耐用
- 可加裝第二個CCD攝影鏡頭於爪手

### 軟體特性:

使用 Scout<sup>2</sup> 無線智能機器人開發平台的控制板及控制系統, 利用 Microsoft Robotics Studio 或是 Visual Studio 2008 C# 或是 Visual Studio 6.0 VB 及VC++, 可以完成低階的機器人控制, 包含位置、速度、加速度控制、感測器資訊讀取、機器人狀態偵測、電壓偵測等。透過和控制板相連的筆記型電腦或工業用電腦, 可以編寫機器人軟體控制系統, 以完成高階智慧型的機器人控制與任務編程。

### 包裝內容:



- \* 內附電源會因應不同地區電壓要求而配置
- \* 所附配件可能與圖片有差異

加拿大製造  
**MADE IN**

© 2001 ~ 2008 Dr. Robot Inc. 版權所有

